

# Examensarbete: Marin multimålföljning

Sensorfusionsgruppen vid ISY har ett samarbete med ABB Marine i Helsingfors, finansierat av ABB centralt i Schweiz och Västerås, inom marin positionering och multimålföljning. I Helsingfors finns en av världens mest avancerade demonstrationsplattform. Pendelbåten Suomenlinna II som går mellan Helsingfors hamn och Sveaborg samlar kontinuerligt in sensordata från multipla GPS, radar, kameror, laserskanner mm.

I forskningsprojektet utvecklas i ett delprojekt robust positionering som upptäcker när GPS faller bort och kan ta över. I ett annat delprojekt används maskininlärning för objektigenkänning av olika båttyper.

Examensarbetet ska bidra till ett tredje viktigt delprojekt: multimålföljning. Uppgiften är att applicera moderna algoritmer från litteraturen för att hålla koll på alla fartyg som syns från kombinationen radar och kamera. 'Ground truth' finns från alla båtar med AIS transponder, dvs alla kommersiella fartyg.

Exjobbet avlönas enligt ABB:s normala ersättning, men stationeringsort är LiU. Resor till Helsingfors för projektmöten och demonstrationer ingår i arbetet.